

Geometria — Compito scritto del 13 Settembre 2021

Le risposte devono essere giustificate

Buon lavoro!

Esercizio 1. Determinare le soluzioni z dell'equazione complessa

$$z^3 \cdot \bar{z} = 16$$

Esercizio 2. Consideriamo la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -4 \\ 6 & -5 & -6 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

1. Calcolare il polinomio caratteristico di A .
2. Determinare gli autovalori di A e la loro molteplicità algebrica.
3. Trovare, se esiste, una base di autovettori di A .

1/

$$z^3 \cdot \bar{z} = 16$$

$$z = (r, \theta) \Rightarrow z^3 = (r^3, 3\theta)$$

$$\bar{z} = (r, -\theta) \text{ e quindi } z^3 \cdot \bar{z} = (r^4, 2\theta).$$

$$16 = (16, 0)$$

In coordinate polari $z^3 \cdot \bar{z} = 16 \iff (r^4, 2\theta) = (16, 0)$

$$\begin{cases} r^4 = 16 \\ 2\theta = 0 + 2k\pi \end{cases}$$

$$r = \sqrt[4]{16} = 2$$

$$\theta = k\pi = 0, \pi \text{ (e poi si ripete)}$$

$$z_1 = (2, 0) = 2$$

$$z_2 = (2, \pi) = -2$$

2

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -4 \\ 6 & -5 & -6 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -2 & -4 \\ 6 & -5-\lambda & -6 \\ 0 & 0 & -2-\lambda \end{pmatrix}$$

$$= (-2-\lambda) \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -2 \\ 6 & -5-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$= (-2-\lambda) \cdot [(2-\lambda)(-5-\lambda) + 12] =$$

$$= (-2-\lambda) [-10 - 2\lambda + 5\lambda + \lambda^2 + 12] =$$

$$= -(\lambda+2) (\lambda^2 + 3\lambda + 2) = -(\lambda+2)/(\lambda+1)(\lambda+2) =$$

$$-(\lambda+2)^2 (\lambda+1)$$

$\lambda = -2$ autovettore di m.e. 2

$\lambda = -1$ autovettore di m.e. 1

$$\lambda = -2$$

$$\text{Aut}(A, -2) = \ker(A + 2I) = \ker \begin{pmatrix} 4 & -2 & -4 \\ 6 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 4 & -2 & -4 \\ 6 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{II - \frac{3}{2}I} \begin{pmatrix} 4 & -2 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{m.g.} = 2$$

$$\begin{cases} 4x_1 - 2x_2 - 4x_3 = 0 \end{cases}$$

variabili libere

$$x_2 \text{ e } x_3$$

$$x_2 = 1$$

$$4x_1 - 2 = 0 \Rightarrow x_1 = \frac{1}{2}$$

$$\vec{s}_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = 0$$

$$x_2 = 0$$

$$4x_1 - 4 = 0 \Rightarrow x_1 = 1$$

$$\vec{s}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = 1$$

$$\lambda = -1$$

$$\text{Aut}(A, -1) = \ker(A + I) = \ker \begin{pmatrix} 3 & -2 & -4 \\ 6 & -4 & -6 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -2 & -4 \\ 6 & -4 & -6 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{II - 2I} \begin{pmatrix} 3 & -2 & -4 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3 & -2 & -4 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

x_2
VAR. LIBERA

$$\begin{cases} 3x_1 - 2x_2 - 4x_3 = 0 \\ 2x_3 = 0 \end{cases} \quad x_2 = 1$$

$$\Downarrow$$

$$\cancel{2x_3} \quad x_3 = 0$$

$$3x_1 - 2 - 0 = 0 \Rightarrow x_1 = \frac{2}{3}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

base di autovettori $B = \left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

autovettore
 $\lambda = -2$

autovettore
 $\lambda = -1$

Se $S = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 & \frac{2}{3} \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, allora

$$S^{-1}AS = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$