

Compito di Ist. Mat. 1, Seconda parte, Tema XY

8 febbraio 2018

COGNOME:	NOME:	MATR.:
----------	-------	--------

Esercizio 1. Dato il numero complesso $w = \frac{2}{\sqrt{3}-i} + \frac{1}{i}$ determinare tutte le soluzioni di

$$\frac{1+iz}{i\bar{z}+1} = w^2.$$

Disegnare poi nel piano complesso l'insieme $D = \{z \in \mathbb{C} : |z - w^{-4}| = 2\}$.

Soluzione: Notiamo che $w = \frac{2}{\sqrt{3}-i} + \frac{1}{i} = \frac{\sqrt{3}+i}{2} - i = \frac{\sqrt{3}-i}{2} = e^{-i\frac{\pi}{6}}$. Si calcola subito che $w^2 = e^{-i\frac{\pi}{3}} = \frac{1-i\sqrt{3}}{2}$ e l'equazione da studiare diventa

$$\frac{1+iz}{i\bar{z}+1} = \frac{1-i\sqrt{3}}{2}$$

ovvero

$$2(1+iz) = (1-i\sqrt{3})(1+i\bar{z})$$

ovvero

$$2 + i2z = 1 - i\sqrt{3} + i\bar{z} + \bar{z}\sqrt{3}$$

da cui, scrivendo $z = a + ib$, con $a, b \in \mathbb{R}$ e separando parte reale e parte immaginaria otteniamo:

$$\begin{cases} 2(1-b) = 1 + b + a\sqrt{3} \\ 2a = -\sqrt{3} + a - b\sqrt{3} \end{cases}$$

e dunque

$$\begin{cases} -a\sqrt{3} - 3b = -1 \\ a + b\sqrt{3} = -\sqrt{3} \end{cases}$$

che si può riscrivere

$$\begin{cases} -\sqrt{3}a - 3b = -1 \\ \sqrt{3}a + 3b = -3 \end{cases}$$

che chiaramente non può avere soluzione.

Dato che $w = e^{-i\frac{\pi}{6}}$, si ha $w^{-1} = e^{i\frac{\pi}{6}}$ e $w^{-4} = e^{i\frac{2\pi}{3}}$. L'insieme $D = \{z \in \mathbb{C} : |z - w^{-4}| = 2\}$ corrisponde ai punti del piano complesso con distanza 2 dal punto $w^{-4} = e^{i\frac{2\pi}{3}}$.

Concludendo D è la circonferenza di centro il punto $\left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$ corrispondente al numero

complesso $e^{i\frac{2\pi}{3}} = \frac{\sqrt{3}i - 1}{2}$ e raggio 2.

Esercizio 2.

- a) Determinare la primitiva $F(x)$ della funzione $\frac{e^x + 1}{e^{2x} + 1}$ che in $x = 0$ vale 1.
b) Determinare tutti gli eventuali asintoti e le zone di convessità/concavità di F .
c) Determinare poi il suo sviluppo di Taylor di ordine 2 in $x = 0$.

Soluzione:

- a) Facendo la sostituzione $e^x = t$ ci si riduce ad un integrale di funzione razionale. Con i metodi standard si ottiene che una generica primitiva è data da

$$F(x) = x - \frac{1}{2} \ln(e^{2x} + 1) + \arctan(e^x) + C$$

e imponendo la condizione $F(0) = 1$ si ha $C = -\frac{\pi}{4} + \frac{\ln(2)}{2} + 1$.

- b) Usando che $\ln(e^{2x} + 1) = \ln(e^{2x}(1 + e^{-2x})) = 2x + \ln(e^{-2x} + 1)$ si ha

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow +\infty} F(x) &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left(x - x - \frac{1}{2} \ln(e^{-2x} + 1) + \arctan(e^x) + C \right) = \\ &= \frac{\pi}{2} + C = \frac{\pi}{4} + \frac{\ln(2)}{2} + 1 \end{aligned}$$

quindi F ha l'asintoto orizzontale $y = \frac{\pi}{4} + \frac{\ln(2)}{2} + 1$ a $+\infty$. Analogamente

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} \left(x - x - \frac{1}{2} \ln(e^{-2x} + 1) + \arctan(e^x) + C \right) = +\infty$$

e

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{F(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{\left(x - \frac{1}{2} \ln(e^{2x} + 1) + \arctan(e^x) + C \right)}{x} = 1.$$

Rimane da calcolare

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} (F(x) - x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} \left(-\frac{1}{2} \ln(e^{2x} + 1) + \arctan(e^x) + C \right) = -\frac{3\pi}{4} + \frac{\ln(2)}{2} + 1$$

quindi F ha l'asintoto obliquo $y = x - \frac{3\pi}{4} + \frac{\ln(2)}{2} + 1$ a $-\infty$.

Si calcola

$$F'(x) = \frac{e^x + 1}{e^{2x} + 1}, \quad F''(x) = -\frac{e^x(e^{2x} - 1 + 2e^x)}{e^{2x} + 1}.$$

Il segno di F'' equivale al segno di $z^2 + 2z - 1$ con $z = e^x$ e si ottiene $F''(x) \geq 0$ quando $e^x \leq \sqrt{2} - 1$ ossia F è convessa su $x \leq \ln(\sqrt{2} - 1)$ e concava su $x \geq \ln(\sqrt{2} - 1)$.

- c) Dal conto sopra si ottiene $F'(0) = 1$, $F''(0) = -1$ da cui $F(x) = 1 + x - \frac{x^2}{2} + o(x^2)$.

Esercizio 3. È data l'applicazione lineare $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ associata alla matrice

$$\begin{pmatrix} 3k & 3 & k+2 \\ 1 & k & k \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

- a) Determinare al variare di $k \in \mathbb{R}$ la dimensione del nucleo e dell'immagine di T ;
- b) si stabilisca per quali valori di k il vettore $(k, 3, 3)$ appartiene all'immagine di T ;
- c) posto $k = 2$ si trovino tutti i vettori $v \in \mathbb{R}^3$ tali che $T(v) = (2, 3, 3)$;
- d) posto $k = 3$ si trovino tutti i vettori $v \in \mathbb{R}^3$ tali che $T(v) = (3, 3, 3)$.
- e) per $k = 0$ dire se esiste l'inversa di T ed eventualmente calcolarne la matrice associata.

Soluzione:

- a) La matrice ha determinante $-k^2 + 3k - 2 = -(k-1)(k-2)$, dunque per $k \neq 1, 2$ l'applicazione T è invertibile dunque il suo nucleo ha dimensione 0 e la sua immagine ha dimensione 3; per $k = 1$ la matrice diventa

$$\begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

che ha rango 2, quindi $\dim \operatorname{Im} T = 2$ e $\dim \operatorname{ker} T = 3 - 2 = 1$; per $k = 2$ la matrice diventa

$$\begin{pmatrix} 6 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

che ha rango 2, quindi $\dim \operatorname{Im} T = 2$ e $\dim \operatorname{ker} T = 3 - 2 = 1$;

- b) per $k \neq 1, 2$ l'applicazione T è surgettiva, quindi il vettore $(k, 3, 3)$ appartiene all'immagine; per $k = 1$ possiamo calcolare il rango della matrice completa

$$\begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

che è 3; questo si vede ad esempio perché riducendo a scala la sottomatrice ottenuta con prima, seconda e quarta colonna otteniamo

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -8 \end{pmatrix}$$

e dunque il vettore non appartiene all'immagine; infine per $k = 2$ possiamo calcolare il rango della matrice completa

$$\begin{pmatrix} 6 & 3 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

e questo è 2 (la seconda riga è uguale alla terza, mentre la prima non è proporzionale alle altre due) e dunque il vettore appartiene all'immagine;

- c) per $k = 2$ il nucleo della matrice associata a T è generato dal vettore $(2, 8, -9)$ (si può trovare ad esempio col metodo di Gauss) e una controimmagine di $(2, 3, 3)$ è data $(-1, 0, 2)$. Quindi i vettori $v \in \mathbb{R}^3$ tali che $T(v) = (2, 3, 3)$ sono tutti i vettori della forma $v = (-1, 0, 2) + t(2, 8, -9)$ per $t \in \mathbb{R}$;
- d) per $k = 3$ l'applicazione T è invertibile, quindi la controimmagine di $(3, 3, 3)$ è data da un solo vettore; risolvendo il sistema col metodo di Gauss si ottiene che $T(3, 12, -12) = (3, 3, 3)$;
- e) per $k = 0$ la matrice è invertibile, come visto nel punto a) e l'inversa della matrice è

$$\begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -\frac{3}{2} & \frac{3}{2} \end{pmatrix}.$$