



---

---

**Metodi Matematici per l'Ingegneria**

LL.SS. Ingegneria Informatica, Ingegneria dell'Automazione 16/09/09

---

---

- 1) Determinare i pesi  $a_1, a_2$  ed il nodo  $x_1$  della formula di quadratura

$$\int_0^1 \sqrt{x} f(x) dx = a_1 f(x_1) + a_2 f(1) + E_1(f)$$

in modo da ottenere il massimo grado di precisione. Indicare tale grado di precisione.

- 2) Si hanno tre urne  $A, B, C$  contenenti, rispettivamente, 5, 6, 3 palline numerate progressivamente a partire da 1.

Ad ogni passo della catena si estraggono due palline (con rimpiazzo) da un'urna. Se le due palline sono entrambe con numeri pari si prosegue dall'urna  $A$ , se si hanno due numeri dispari si passa all'urna  $C$  altrimenti si procede con le estrazioni dall'urna  $B$ .

- Costruire la matrice di transizione della catena di Markov.
- Classificare gli stati della catena di Markov.
- Posto  $p^{(0)} = (1, 0, 0)$ , calcolare  $p^{(1)}$  e  $p^{(2)}$ .
- Posto  $p^{(0)} = (0, 1, 0)$ , calcolare  $p^{(1000)}$ .

- 3) Due variabili  $X, Y$  hanno densità congiunta

$$f(x, y) = \begin{cases} x^2 + Ky & 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 2, \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}, \quad K \in R.$$

- Determinare la costante reale  $K$ .
- Calcolare le densità marginali  $f_X(x)$  e  $f_Y(y)$ .
- Determinare la densità condizionata  $f_{Y|X}(y|x)$ .
- Calcolare  $P(Y > X^3)$ .

## SOLUZIONE

- 1) Si impone che la formula sia esatta per  $f(x) = 1, x, x^2$  ottenendo il sistema

$$\begin{aligned} a_1 + a_2 &= 2/3 \\ a_1 x_1 + a_2 &= 2/5 \\ a_1 x_1^2 + a_2 &= 2/7. \end{aligned}$$

Con la tecnica di sostituzione si trova la soluzione

$$a_1 = \frac{7}{15}, \quad a_2 = \frac{1}{5}, \quad x_1 = \frac{3}{7}.$$

Poiché la formula ottenuta non risulta esatta per  $f(x) = x^3$ , il grado di precisione è  $m = 2$ .

- 2) Gli stati della catena  $E_i$  sono 3 e sono dati dalle urne  $A, B$  e  $C$ . La matrice di transizione è

$$T = \begin{pmatrix} 4/25 & 12/25 & 9/25 \\ 1/4 & 1/2 & 1/4 \\ 1/9 & 4/9 & 4/9 \end{pmatrix}.$$

Non si hanno classi chiuse per cui tutti gli stati sono ricorrenti.

Da  $p^{(0)} = (1, 0, 0)$  si ha  $p^{(1)} = \frac{1}{25}(4, 12, 9)$  e  $p^{(2)} = \frac{1}{625}(116, 298, 211)$ .

Ponendo  $p^{(0)} = (0, 1, 0)$ , come per qualunque altra distribuzione di probabilità iniziale,  $p^{(1000)}$  risulta circa la distribuzione invariante  $\pi$ . Tale distribuzione limite è

$$\pi = \frac{1}{134}(25, 64, 45).$$

- 3) La costante  $K$  si determina imponendo  $\int \int_{R^2} f(x, y) dx dy = 1$ . Si ricava  $K = 1/6$ .

Le densità marginali sono

$$\begin{aligned} f_X(x) &= \int_0^2 \left( x^2 + \frac{1}{6}y \right) dy = 2x^2 + \frac{1}{3}, \\ f_Y(y) &= \int_0^1 \left( x^2 + \frac{1}{6}y \right) dx = \frac{1}{3} + \frac{1}{6}y. \end{aligned}$$

Si ha quindi

$$f_{Y|X}(y|x) = \frac{f(x, y)}{f_X(x)} = \frac{x^2 + 1/6y}{2x^2 + 1/3}.$$

Essendo  $P(Y > X^3) = 1 - P(Y < X^3)$  e

$$P(Y < X^3) = \int_0^1 dx \int_0^{x^3} \left( x^2 + \frac{1}{6}y \right) dy = \frac{15}{84},$$

si ha

$$P(Y > X^3) = 1 - \frac{15}{84} = \frac{23}{28}.$$