



1. Dati 15 generatori di $Z = \{z \in \mathbb{C}^9 : (4+i)z_2 = (3-2i)z_9\}$, quanti bisogna scartarne per avere una base di Z ?

2. Se $f : \mathbb{R}^8 \rightarrow \{x \in \mathbb{R}^5 : 3x_1 + 4x_3 + x_5 = 0\}$ è lineare e $f(e_6) = e_1 + e_2 - e_3 + e_5$, che dimensione può avere $\text{Ker}(f)$?

3. Posto $X = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - x_2 + 3x_3 = 0\}$ e $f : X \rightarrow X$ data da
 $f(x) = \begin{pmatrix} 5 & 1 & -2 \\ 17 & 12 & 2 \\ 1 & 4 & 0 \end{pmatrix} \cdot x$, trovare $[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$ dove $\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$.

4. Data $A = \begin{pmatrix} 1-i & 2+i \\ 1+2i & i-3 \end{pmatrix}$ calcolare $(A^{-1})_{2,1}$.

5. Se in una matrice $A \in \mathcal{M}_{6 \times 5}(\mathbb{R})$ una sottomatrice 3×3 è invertibile e tutte le sue orlate sono non invertibili, si può stabilire il rango di A ? In caso affermativo, quanto vale?

6. Risolvere $6iz^2 + (1-3i)z + 2(i-1) = 0$.

7. Se $X = \text{Span}(3e_1 + e_2 - e_3, -e_1 + 5e_2 + 2e_3)$ e $Y_t = \text{Span}(te_1 + 2e_2 - 2e_3)$, per quali $t \in \mathbb{R}$ si ha $\mathbb{R}^3 = X \oplus Y_t$?

Le risposte devono essere sinteticamente giustificate

Deve essere esibito il libretto o un documento. I telefoni devono essere mantenuti spenti. Questo foglio deve essere intestato immediatamente con nome, cognome e matricola. Questo foglio va consegnato alla fine della prima ora. Durante la prima ora non è concesso alzarsi né chiedere chiarimenti. Durante la prima ora sul tavolo è consentito avere solo i fogli forniti e la cancelleria.



1. Considerare

$$X = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 + 3x_2 - 5x_3 = 0\}, \quad v = -2e_1 + 3e_2 + e_3,$$

$$\mathcal{B} = (e_1 + e_2 + e_3, 7e_1 + 2e_2 + 4e_3), \quad \mathcal{C} = (6e_1 + e_2 + 3e_3, 10e_1 - 5e_2 + e_3).$$

- (A) (3 punti) Provare che v appartiene a X e che \mathcal{B} e \mathcal{C} sono basi di X .
- (B) (3 punti) Trovare le coordinate di v rispetto a \mathcal{B} e a \mathcal{C} .
- (C) (3 punti) Trovare la matrice di cambio di base da \mathcal{B} a \mathcal{C} verificando poi la regola di cambio di coordinate da \mathcal{B} a \mathcal{C} per v .

2. In \mathbb{R}^4 considerare il sottospazio $Y = \text{Span}(e_1 - e_3, e_2 - e_4)$ e, al variare di $t \in \mathbb{R}$, il sottospazio X_t di equazioni

$$\begin{cases} (t-3)x + (t-1)y + (4-2t)z + (5-t)w = 0 \\ (1-t)x + (2t-23)y + (2t+1)z + (t-4)w = 0. \end{cases}$$

- (A) (3 punti) Determinare $n_0, n_1 \in \mathbb{N}$ e $t_0 \in \mathbb{R}$ tali che $\dim(X_t) = \begin{cases} n_0 & \text{per } t = t_0 \\ n_1 & \text{per } t \neq t_0. \end{cases}$
- (B) (3 punti) Trovare equazioni parametriche di X_{t_0} .
- (C) (3 punti) Trovare equazioni parametriche di X_1 .
- (D) (3 punti) Provare che $Y \oplus X_1 = \mathbb{R}^4$.
- (E) (3 punti) Determinare la proiezione su X_1 di $17e_1 + 3e_2 + 25e_3 - 5e_4$ rispetto alla decomposizione precedente.

Deve essere esibito il libretto o un documento. I telefoni devono essere mantenuti spenti. Sul tavolo è consentito avere solo i fogli forniti e la cancelleria. Dall'inizio della seconda ora si possono consultare i libri di testo del corso, esclusivamente in originale e senza annotazioni. Si può uscire solo in casi eccezionali. Ogni foglio consegnato deve recare nome e numero di matricola. La soluzione di ogni esercizio deve essere consecutiva su un solo foglio. La minuta non va consegnata. Per risolvere un punto di un esercizio è sempre lecito utilizzare gli enunciati dei punti precedenti, anche se non si è riusciti a risolverli.



Risposte ai quesiti

5. ♥

1. 7

2. Tra 4 e 7 compresi

3. $\begin{pmatrix} 16 & -3 \\ 9 & 3 \end{pmatrix}$ 4. $\frac{1}{5}(4 + 3i)$

5. Sì, vale 3

6. $z_1 = \frac{2}{3}i$, $z_2 = \frac{1}{2}(1 - i)$ 7. $t \neq 6$

1. ♠ 2. ♥ 3. ♠ 4. ♣ 5. ♥ 6. ♠ 7. ♣ 8. ♥ 9. ♣ 10. ◇



Soluzioni degli esercizi

5. ♥

1.

(A) Tutti e 5 i vettori dati soddisfano l'equazione che definisce X ; inoltre X ha dimensione 2 e sia \mathcal{B} sia \mathcal{C} contengono due vettori linearmente indipendenti

$$(B) [v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix}, [v]_{\mathcal{C}} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$(C) \mathcal{C} = \mathcal{B} \cdot M \text{ con } M = \begin{pmatrix} -1 & -11 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ e } [v]_{\mathcal{C}} = M^{-1} \cdot [v]_{\mathcal{B}}$$

2.

$$(A) n_0 = 3, n_1 = 2, t_0 = 7$$

$$(B) s_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + s_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + s_3 \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(C) s_1 \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \\ 7 \\ 0 \end{pmatrix} + s_2 \begin{pmatrix} 14 \\ -1 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}$$

(D) La matrice formata dalla base assegnata di Y e dalla base precedente di X_1 ha determinante 70

$$(E) 14e_1 + 5e_2 + 28e_3 - 7e_4$$