

Calcolo Differenziale ed Integrazione: compito del 7-06-2002.

NOME

COGNOME

Matricola n.

ESERCIZIO n. 1

a- Si studi in quale sottoinsieme A di $\mathbf{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ è definita a valori reali la funzione:

$$g(x, y) = \int_x^y \frac{1}{z(2 + \cos z)} dz$$

b- Posto: $f(x, y) = \begin{cases} (x+y)g(x, y) & , \text{ se } (x, y) \in A \\ 0 & , \text{ se } x = y = 0 \end{cases}$, si studi la continuità di f in $(0, 0)$

e l'esistenza delle derivate direzionali di f in $(0, 0)$.

$$\text{d. } 1 \leq 2 + \cos z \leq 3 \Rightarrow \frac{1}{|z|} \leq \frac{1}{|z|(2 + \cos z)} \leq \frac{1}{|z|} \Rightarrow \begin{cases} 0 < \frac{1}{3} \log \frac{|y|}{|x|} \leq g(x, y) \leq \log \frac{|y|}{|x|} ; 0 < x \leq y \\ : \log \frac{|y|}{|x|} \leq g(x, y) \leq \log \frac{|y|}{|x|} < 0 ; x \leq y < 0 \end{cases}$$

Se $x \cdot y = 0$ l'integrale non è finito. E.g. $y > 0, x = 0 \quad \int_0^y \frac{dz}{z(2 + \cos z)} dz = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{\varepsilon}^y \frac{dz}{z(2 + \cos z)} dz \geq$

$$\geq \frac{1}{3} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \log \frac{|y|}{\varepsilon} = +\infty$$

Se $x \cdot y < 0$ l'integrale non è definito. E.g. $x < 0 < y \quad \int_x^y \frac{dz}{z(2 + \cos z)} dz = \int_0^y \frac{dz}{z(2 + \cos z)} + \int_x^0 \frac{dz}{z(2 + \cos z)} = +\infty - \infty$.

b. $f(x, x) = 2x g(x, x) = 2x \int_x^x \frac{dz}{z(2 + \cos z)} = 0, x > 0 \Rightarrow \lim_{x \rightarrow 0^+} f(x, x) = 0$

Per $x > 0$, essendo $e^{-\frac{1}{2}x^2} < 1$, si ha $f(x, x e^{-\frac{1}{2}x^2}) \leq x(1 + e^{-\frac{1}{2}x^2})(-\frac{1}{x^2}) \xrightarrow[x \rightarrow 0^+]{} -\infty$.

Quindi $\nexists \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$, in quanto per $x \rightarrow 0^+$: $(x, x) \rightarrow (0,0)$, $(x, x e^{-\frac{1}{2}x^2}) \rightarrow (0,0)$.

Le direzioni ammissibili per avere derivate direzionali in $(0,0)$ sono solo quelle definite da $a^2x = b^2y$; $a \cdot b \neq 0$, altrimenti l'incremento in $(0,0)$ fa uscire dal dominio.

$$\frac{f(x, m^2x) - f(0,0)}{x} \sqrt{1+m^4} = \sqrt{1+m^4} (1+m^2) \int_x^{m^2x} \frac{dz}{z(2 + \cos z)} = \sqrt{1+m^4} (1+m^2) \int_1^{m^2} \frac{dz}{z(2 + \cos x \cdot z)}$$

essendo $|\cos x \cdot z - 1| = |\cos x \cdot z - \cos 0| \leq |z| \cdot |x| \leq m^2 \cdot |x|$ si ha $\cos x \cdot z \xrightarrow[x \rightarrow 0]{} 1$ uniformemente in $z \in [1; m^2]$. Quindi l'integrale converge all'integrale del limite:

$$\frac{f(x, m^2x) - f(0,0)}{x} \sqrt{1+m^4} \xrightarrow{x \rightarrow 0} \sqrt{1+m^4} (1+m^2) \frac{1}{3} \log m^2.$$

Calcolo Differenziale ed Integrazione: compito del 7-06-2002.

NOME

COGNOME

Matricola n.

ESERCIZIO n. 2

a) Si calcoli il limite puntuale della successione di funzioni $f_n(t) = ne^{-n^2(t-\frac{1}{n})^2}$, $n \in \mathbb{N}$ e se ne discuta la convergenza uniforme su intervalli e semirette.

b) Siano $g_n(x, y) = f_n(x \cdot y)$, $A = \{(x, y) : 0 \leq x \leq y\}$ e $B = \{(x, y) : 0 \leq x \leq y \leq 2x\}$. Si studi la finitezza dei seguenti integrali:

$$\int_A g_n(x, y) dx dy, \quad \int_B g_n(x, y) dx dy.$$

c) Si studi il limite: $\lim_{n \rightarrow \infty} \int_B g_n(x, y) dx dy.$

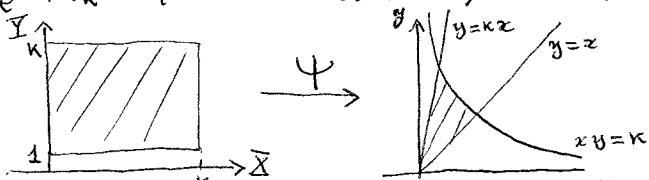
- a. Per $t \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ $f_n(t) = n e^{-(nt-1)^2} \leq n e^{-|nt|-1/2} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$
 Per $t=0$ $f_n(0) = \frac{n}{e} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} +\infty$
 • $f'_n(t) = -2n^2(nt-1)e^{-(nt-1)^2} > 0 \Leftrightarrow t > \frac{1}{n}$: $f_n \nearrow [\frac{1}{n}, +\infty]$, $\max f_n = n$
 Essendo $f_n(\frac{1}{n}+\delta) = f_n(\frac{1}{n}-\delta)$, ne segue per $\varepsilon > 0$, $n \geq \frac{1}{\varepsilon}$:
 $\sup_{|t| \geq \varepsilon} |f_n| = \max_{|t| \geq \varepsilon} f_n = \max \{f_n(\varepsilon), f_n(-\varepsilon)\} = f_n(\varepsilon) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$

b. g_n è continua, limitata, non negativa. Si tratta
 - di studiare la finitezza dei limiti delle successioni crescenti

$$a_n = \int_{A \cap M_n} g_n dx dy, \quad b_n = \int_{B \cap M_n} g_n dx dy, \quad \text{con } M_k \subset M_{k+1}, \bigcup_{k \in \mathbb{N}} M_k = A \quad M_k \text{ P-J misurabili}$$

Conviene considerare le variabili $X = xy$, $Y = \frac{y}{x}$, $\Psi(X, Y) = \begin{cases} x = \sqrt{XY} \\ y = \sqrt{XY} \end{cases}$

$$\text{e } M_k = \{(x, y) : 0 < x < y < kx, xy < k\} = \Psi(\{(X, Y) : 0 < X < k, 1 < Y < k\})$$



$$|\det d\Psi| = \frac{1}{2Y}$$

$$\int_{A \cap M_k} g_n(x, y) dx dy = \int_0^k dX \int_0^{kX} ne^{-(nX-1)^2} \cdot \int_0^{kX} \frac{1}{2Y} dY \geq \int_0^1 ne^{-(nX-1)^2} dX \cdot \log \sqrt{k} \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} +\infty$$

$$\int_{B \cap M_k} g_n(x, y) dx dy = \int_0^k dX \int_0^{kX} ne^{-(nX-1)^2} \cdot \int_1^{2Y} \frac{1}{2Y} dy \leq \int_0^{+\infty} e^{-(\tau-1)^2} d\tau \cdot \log \sqrt{2} < +\infty$$

$$c. \int_{B \cap M_k} g_n(x, y) dx dy = \log \sqrt{2} \int_0^{+\infty} ne^{-(nX-1)^2} dX = \log \sqrt{2} \int_0^{+\infty} e^{-(z-1)^2} dz = \text{costante in } n.$$

Calcolo Differenziale ed Integrazione: compito del 7-06-2002.

NOME

COGNOME

Matricola n.

ESERCIZIO n. 3

a- Si calcolino le soluzioni del sistema: $\begin{cases} x'(t) = x(t) + y(t) \\ y'(t) = x(t) + z(t) \\ z'(t) = y(t) + z(t) \end{cases}$

b- Si descrivano le traiettorie che giacciono su piani di \mathbf{R}^3 determinando quali sono questi piani.

c- Si studi l'esistenza e l'unicità della soluzione per: $\begin{cases} (x+y)\frac{\partial u}{\partial x}(x,y) + 2x\frac{\partial u}{\partial y}(x,y) = 0, \quad \mathbf{R}^2 \\ u(x,0) = x \end{cases}$

a. $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad \det(A - \lambda I_3) = -(1-\lambda)(1+\lambda)(2-\lambda)$

$$A \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad \lambda = 1, -1, 2$$

$a+b = a, -a, 2a$
 $a+c = b, -b, 2b$
 $b+c = c, -c, 2c$

$$V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad V_{-1} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}}, \quad V_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}}. \quad \text{dunque:}$$

$$V(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} = \alpha e^t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \beta e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + \gamma e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \tilde{\alpha} e^t + \tilde{\beta} e^{-t} + \tilde{\gamma} e^{2t} \\ -2\tilde{\beta} e^{-t} + \tilde{\gamma} e^{2t} \\ -\tilde{\alpha} e^t + \tilde{\beta} e^{-t} + \tilde{\gamma} e^{2t} \end{pmatrix}$$

b. Se una soluzione ha traiettoria che giace in un piano dovranno esistere $W \in \mathbf{R}^3 \setminus \{0\}, c \in \mathbb{R}$: $\forall t \quad (V(t) \cdot W) = c$ cioè

$$\forall t \quad e^t \alpha(V_1 \cdot W) + e^{-t} \beta(V_{-1} \cdot W) + e^{2t} \gamma(V_2 \cdot W) = c = 0.$$

essendo le quattro funzioni $e^t, e^{-t}, e^{2t}, 1$ linealmente indipendenti si ha:

$$\alpha(V_1 \cdot W) = \beta(V_{-1} \cdot W) = \gamma(V_2 \cdot W) = c = 0$$

essendo $W \neq 0$ e $\{V_1, V_{-1}, V_2\}$ una base (ortogonale) di \mathbf{R}^3 si avranno

i seguenti cosi "singolari":

$$V(t) = 0 \quad \forall t; \quad V(t) = \alpha e^t V_1; \quad V(t) = \beta e^{-t} V_{-1}; \quad V(t) = \gamma e^{2t} V_2;$$

$$(\alpha = \beta = \gamma = 0) \quad (\beta = \gamma = 0) \quad (\alpha = \gamma = 0) \quad (\beta = \alpha = 0)$$

TUTTI PIANI PER L'ORIGINE

PIANI PER BV_1

PIANI PER BV_{-1}

PIANI PER BV_2

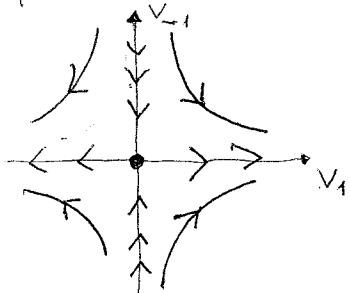
e inoltre:

$$V(t) = \alpha e^t V_1 + \beta e^{-t} V_{-1}; \quad V(t) = \alpha e^t V_1 + \gamma e^{2t} V_2; \quad V(t) = \beta e^{-t} V_1 + \gamma e^{2t} V_2$$

$$(\gamma=0) \quad \alpha\beta \neq 0$$

spazio generato da V_1, V_{-1}
ortogonale a V_2

$$x + y + z = 0$$



$$(V(t) \cdot V_1) = \frac{\alpha \beta |V_1|^2 |V_{-1}|^2}{(V(t) \cdot V_{-1})}$$

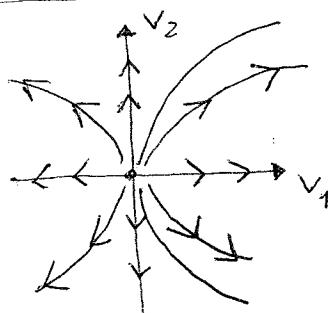
nelle coordinate date da V_1, V_{-1}

$$X(t) Y(t) = \alpha \beta$$

$$(\beta=0) \quad \alpha \gamma \neq 0$$

s. g. da V_1, V_2
ortogonale a V_{-1}

$$x - 2y + z = 0$$



nelle coordinate V_1, V_2

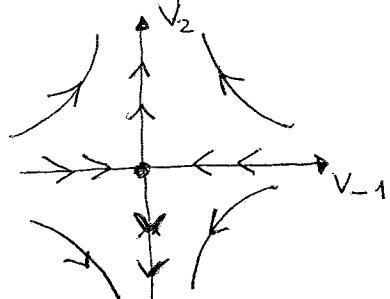
$$(V(t) \cdot V_1)^2 = \frac{\alpha^2}{\gamma} (V(t) \cdot V_2)$$

$$X(t)^2 = \frac{\alpha^2}{\gamma} Y(t)$$

$$(\alpha=0) \quad \beta \gamma \neq 0$$

s. s. da V_1, V_2
ortogonale a V_1

$$x - z = 0$$



nelle coordinate V_1, V_2

$$(V(t) \cdot V_{-1})^2 = \frac{\beta^2 \gamma}{(V(t) \cdot V_2)}$$

$$X(t)^2 \cdot Y(t) = \beta^2 \gamma$$

c. Un'eventuale soluzione $u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ che sia differenziabile, per la regola

di derivazione delle funzioni composte dovrebbe essere costante sulle traiettorie del sistema $\begin{cases} \dot{x}(t) = x(t) + y(t) \\ \dot{y}(t) = 2x(t) \end{cases}$ (il precedente proiettato sul piano invariante $x=z$)

che le soluzioni $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \tilde{\beta} e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} + \tilde{\gamma} e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \tilde{\beta} e^{-t} + \tilde{\gamma} e^{2t} \\ -2\tilde{\beta} e^{-t} + \tilde{\gamma} e^{2t} \end{pmatrix}$. In particolare

$u(e^{2t}, e^{2t})$ e $u(e^{-t}, -2e^{-t})$ dovrebbero essere costanti.

Poiché $\lim_{t \rightarrow -\infty} e^{+2t} = 0$, $\lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-t} = 0$, edovendo essere u continua, $u(0,0) = 0$

si arrebbie $u(x, x) = 0 = u(x, -2x)$.

Ma allora u non sarebbe differenziabile in $(0,0)$, poiché ha due derivate direzionali nulle, e una non nulla $\frac{\partial u}{\partial x}(0,0) = \frac{\partial u}{\partial z}(0,0) = 1$.

Il problema non ha soluzioni differenziabili in un intorno di $(0,0)$.