

Soluzioni deboli dell'equazione di Poisson in domini limitati

SOLUZIONI DEBOLI IN $H_0^1(\Omega)$

Sia Ω un aperto limitato in \mathbb{R}^d e sia $f \in L^2(\Omega)$ una funzione data. Consideriamo il funzionale

$$J_f : H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}, \quad J_f(u) := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx - \int_{\Omega} u f dx.$$

Esercizio 1. *Mostrare che esiste una funzione $u \in H_0^1(\Omega)$ che minimizza J_f in $H_0^1(\Omega)$.*

Esercizio 2. *Data una funzione $u \in H_0^1(\Omega)$ che minimizza J_f in $H_0^1(\Omega)$, mostrare che*

$$\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = \int_{\Omega} u f dx.$$

Esercizio 3. *Mostrare che il funzionale J_f è convesso, ovvero che*

$$J_f(tu + (1-t)v) \leq tJ_f(u) + (1-t)J_f(v) \quad \text{per ogni } u, v \in H_0^1(\Omega) \quad \text{ed ogni } t \in [0, 1].$$

Esercizio 4. *Mostrare che se $u, v \in H_0^1(\Omega)$ sono tali che*

$$J_f\left(\frac{u+v}{2}\right) = \frac{1}{2}J_f(u) + \frac{1}{2}J_f(v),$$

allora $u = v$. Dedurre che la funzione u che minimizza J_f in $H_0^1(\Omega)$ è unica.

Esercizio 5. *Siano $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ un aperto limitato, $f \in L^2(\Omega)$ e $u \in H_0^1(\Omega)$. Mostrare che sono equivalenti:*

- (1) *u è l'unico minimo del funzionale J_f in $H_0^1(\Omega)$;*
- (2) $\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx = 0$ *per ogni $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$;*
- (3) $\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx = \int_{\Omega} v f dx$ *per ogni $v \in H_0^1(\Omega)$.*

Definizione 6. *Sia Ω un aperto limitato in \mathbb{R}^d e sia $f \in L^2(\Omega)$. Diremo che u è soluzione debole del problema*

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega),$$

se

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx = \int_{\Omega} v f dx \quad \text{per ogni } v \in H_0^1(\Omega).$$

Teorema 7. *Sia Ω un aperto limitato in \mathbb{R}^d e sia $f \in L^2(\Omega)$.*

Esiste un'unica soluzione debole $u \in H_0^1(\Omega)$ del problema

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega).$$

Inoltre, u è anche l'unico minimo in $H_0^1(\Omega)$ del funzionale

$$J_f(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx - \int_{\Omega} u f dx.$$

Esercizio 8. Mostrare che se $f \in L^2(\Omega)$ ed u è la soluzione debole di

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega),$$

allora

$$\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = \int_{\Omega} u f dx.$$

Dedurre che

$$J_f(u) = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} u f dx.$$

SOLUZIONI DEBOLI CON CONDIZIONI DI DIRICHLET

Sia Ω un aperto limitato in \mathbb{R}^d . Siano

$$g \in H^1(\Omega) \quad \text{e} \quad f \in L^2(\Omega),$$

due funzioni date. Diciamo che la funzione $u \in H^1(\Omega)$ sia una soluzione debole del problema

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u = g \quad \text{su } \partial\Omega,$$

se $u - g \in H_0^1(\Omega)$ e se

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx = \int_{\Omega} \varphi f dx \quad \text{per ogni } \varphi \in H_0^1(\Omega).$$

Teorema 9. Siano Ω un aperto limitato in \mathbb{R}^d , $g \in H^1(\Omega)$ ed $f \in L^2(\Omega)$. Allora Esiste un'unica soluzione debole $u \in H_0^1(\Omega)$ del problema

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega).$$

Inoltre, la funzione u è anche l'unico minimo del funzionale

$$J_f(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx - \int_{\Omega} u f dx,$$

fra tutte le funzioni della forma

$$u = g + w \quad \text{con} \quad w \in H_0^1(\Omega).$$

Dimostrazione.

Step 1. Sia $u_n \in H^1(\Omega)$ una successione di funzioni della forma

$$u_n = g + w_n \quad \text{con} \quad w_n \in H_0^1(\Omega),$$

tale che

$$J_f(u_n) \downarrow I := \inf \left\{ J_f(w + g) : w \in H_0^1(\Omega) \right\}.$$

Possiamo supporre che

$$J_f(w_n + g) = J_f(u_n) \leq J_f(g) \quad \text{per ogni } n \geq 1.$$

In particolare, abbiamo che

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(w_n + g)|^2 dx - \int_{\Omega} (w_n + g)f dx \leq \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx - \int_{\Omega} g f dx,$$

che possiamo scrivere anche come

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \leq - \int_{\Omega} \nabla w_n \cdot \nabla g dx + \int_{\Omega} w_n f dx.$$

Ora, usando la disuguaglianze di Cauchy-Schwarz e Poincaré

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx &\leq - \int_{\Omega} \nabla w_n \cdot \nabla g dx + \int_{\Omega} w_n f dx \\ &\leq \left(\int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \right)^{1/2} \left(\int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx \right)^{1/2} + \|w_n\|_{L^2(\Omega)} \|f\|_{L^2(\Omega)} \\ &\leq \left(\int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \right)^{1/2} \left(\int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx \right)^{1/2} + C_P \|f\|_{L^2(\Omega)} \left(\int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \right)^{1/2}, \end{aligned}$$

e in conclusione otteniamo che

$$\int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \leq C \left(\int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx + \int_{\Omega} |f|^2 dx \right),$$

dove C dipende solo dal dominio Ω e la dimensione d . Esistono quindi una funzione $w \in H_0^1(\Omega)$ ed una sottosuccessione w_{n_k} tali che

$$w_{n_k} \rightharpoonup w \quad \text{debolmente in } W^{1,p}(\Omega).$$

Ponendo

$$u := w + g,$$

otteniamo che

$$J_f(u) = J_f(w + g) = \lim_{n \rightarrow +\infty} J_f(w_n + g) = I.$$

Quindi, la funzione $u = w + g$ minimizza il funzionale J_f fra tutte le funzioni nello spazio $g + H_0^1(\Omega)$.

Step 2. Data una qualsiasi funzione $\varphi \in H_0^1(\Omega)$ consideriamo la funzione

$$F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(t) := J_f(u + \varphi t) = \frac{t^2}{2} \int_{\Omega} |\nabla \varphi|^2 dx + t \left(\int_{\Omega} \nabla \varphi \cdot \nabla u + \int_{\Omega} \varphi f dx \right) + J_f(u).$$

Siccome F ha un minimo in $t = 0$, abbiamo che

$$\int_{\Omega} \nabla \varphi \cdot \nabla u + \int_{\Omega} \varphi f dx = 0,$$

e quindi u è (per definizione) soluzione debole di

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u = g \quad \text{su } \partial\Omega.$$

Step 3. Dimostriamo infine l'unicità della soluzione debole (che implica anche l'unicità del minimo di J_f). Supponiamo che u e v sono due soluzioni deboli di

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f \quad \text{in } \Omega, & u &= g \quad \text{su } \partial\Omega; \\ -\Delta v &= f \quad \text{in } \Omega, & v &= g \quad \text{su } \partial\Omega. \end{aligned}$$

Siccome $u - v = (u - g) - (v - g)$, abbiamo che

$$u - v \in H_0^1(\Omega).$$

Testando le due equazioni con $u - v$, abbiamo

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(u - v) dx &= \int_{\Omega} f(u - v) dx, \\ \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla(u - v) dx &= \int_{\Omega} f(u - v) dx, \end{aligned}$$

e prendendo la differenza, otteniamo che

$$0 = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(u - v) dx - \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla(u - v) dx = \int_{\Omega} |\nabla(u - v)|^2 dx.$$

Siccome $u - v \in H_0^1(\Omega)$, questo implica che $u = v$. □

UNA SOLUZIONE PARTICOLARE

Lemma 10. Sia Ω un aperto in \mathbb{R}^d e sia $p \in (1, +\infty)$. Per ogni $\delta > 0$ definiamo

$$\Omega_\delta := \{x \in \Omega : \text{dist}(x, \partial\Omega) > \delta\}.$$

Se $u \in W^{1,p}(\Omega)$ è una funzione tale che

$$u = 0 \quad \text{in} \quad \Omega \setminus \Omega_\delta,$$

allora $u \in H_0^1(\Omega)$.

Dimostrazione. Sia $\{\phi_\varepsilon\}_{\varepsilon>0}$ una famiglia di mollificatori tali che $\phi_\varepsilon \in C_c^\infty(B_\varepsilon)$. Quindi, per $\varepsilon > 0$ abbastanza piccolo, la convoluzione $u * \phi_\varepsilon$ è una funzione C^∞ supportata in $\Omega_\delta + B_\varepsilon \subset \Omega$. Siccome $u * \phi_\varepsilon$ converge a u fortemente in $W^{1,p}$, abbiamo che $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$. \square

Proposizione 11. Sia $R > 0$ e sia B_R la palla di raggio R in \mathbb{R}^d . Allora, la funzione

$$u(x) = \frac{R^2 - |x|^2}{2d} \quad \text{per ogni} \quad x \in B_R,$$

è la soluzione debole del problema

$$-\Delta u = 1 \quad \text{in} \quad B_R, \quad u = 0 \quad \text{su} \quad \partial B_R.$$

Dimostrazione. Siccome

$$-\Delta(R^2 - |x|^2) = \Delta(|x|^2) = 2d,$$

abbiamo che per ogni funzione $\varphi \in C_c^\infty(B_R)$ si ha

$$\int_{B_R} \nabla u \cdot \nabla \varphi \, dx = \int_{B_R} (\text{div}(\varphi \nabla u) - \varphi \Delta u) = \int_{\partial B_R} \varphi \frac{x}{R} \cdot \nabla u + \int_{B_R} \varphi(x) \, dx = \int_{B_R} \varphi(x) \, dx.$$

Quindi, basta dimostrare che $u \in H_0^1(B_R)$.

Per ogni $t \in (0, R)$ consideriamo la funzione

$$u_t(x) := \frac{1}{2d} \left((R-t)^2 - |x|^2 \right)_+$$

Osserviamo che

$$u_t \in H^1(B_R) \quad \text{e} \quad \nabla u_t := \frac{x}{d} \mathbf{1}_{\{|x| < R-t\}}(x).$$

Inoltre, per il lemma precedente, $u \in H_0^1(B_R)$. Ora, per il teorema della convergenza dominata, abbiamo che

$$\lim_{t \rightarrow 0} u_t = u \quad \text{e} \quad \lim_{t \rightarrow 0} \partial_j u_t = \partial_j u,$$

fortemente in $L^2(B_R)$. Quindi $u \in H_0^1(B_R)$. \square